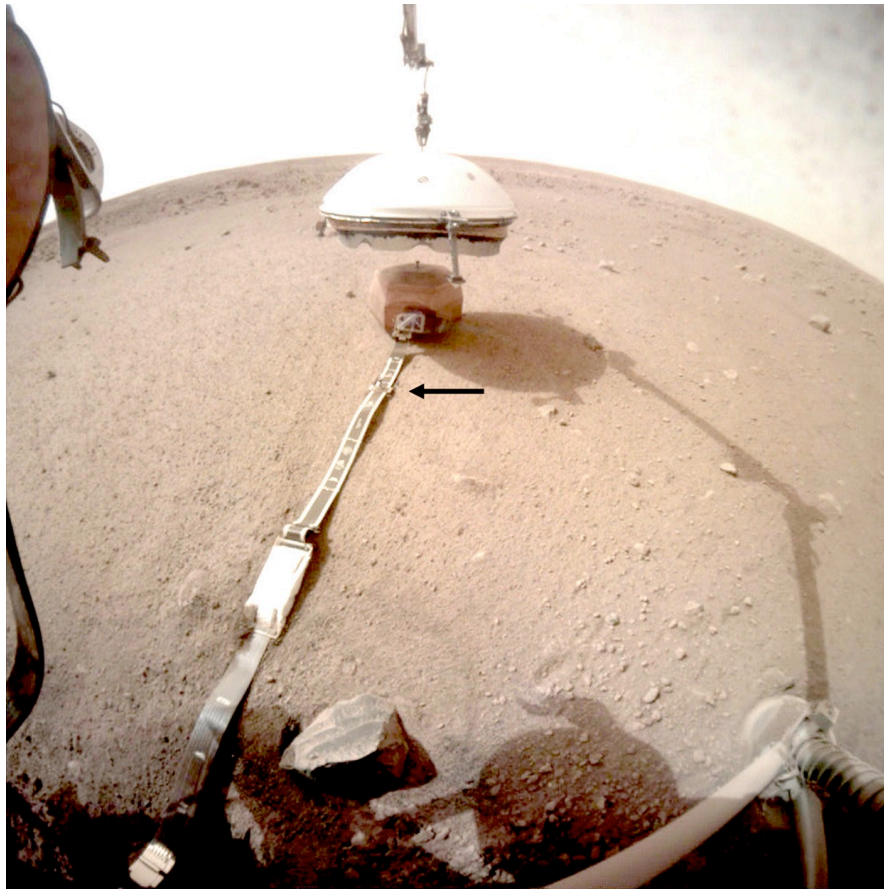


Results from InSight Robotic Arm Activities

Mission: *InSight*

*Golombek, M., T. Hudson, P. Bailey, N. Balabanska, E. Marteau, C. Charalambous, M. Baker, M. Lemmon, B. White, R. Lorenz, T. Spohn, J. Maki, P. Kalley Meyn, J. B. Garvin, R. Dotson, C. Newman, K. Hurst, N. Murdoch, N. Williams, W. B. Banerdt, P. Lognonné, P. Delage, R. Lapeyre, E. Gaudin, C. Yana, N. Verdier, M. Panning, A. Trebi-Ollennu, K. Ali, A. Mittelholz, C. Johnson, **B. Langlais**, N. Warner, J. Grant, I. J. Daubar, **V. Ansan**, C. Vrettos, A. Spiga, D. Banfield, A. Gomez, P. Mishra, R. Dotson, C. Kraus, G. Sainton, T. Gabsi, 2023. *Space Science Reviews*, vol. 219, 20, doi:10.1007/s11214-023-00964-0*



Déploiement du bouclier thermique sur le sismomètre SEIS sur la plaine d'Elysium – janvier 2019

Cet article résume les activités du bras robotisé à bord de l'atterrisseur InSight et les résultats scientifiques en découlant :

- Géologie de terrain et changement de la surface par activité éolienne
- Enfouissement de la sonde thermique HP3
- Recouvrement partiel du câble reliant SEIS à l'atterrisseur
- Mécanique du sol
- Nettoyage des panneaux solaires



Excavation du régolithe – sol 816